Universidad Católica San Pablo (UCSP) Escuela Profesional de Ciencia de la Computación SILABO

Universidad Católica San Pablo

CB111. Física Computacional (Obligatorio)

1. Información general

1.1 Escuela : Ciencia de la Computación 1.2 Curso : CB111. Física Computacional

1.3 Semestre : 5^{to} Semestre.

1.4 Prerrequisitos : MA102. Cálculo I. (3^{er} Sem)

1.5 Condición : Obligatorio 1.6 Modalidad de aprendizaje : Virtual

1.7 horas : 2 HT; 2 HP; 2 HL;

1.8 Créditos : 4

2. Profesores

Titular

• Wilmer Alexe Sucasaire Mamani <wasucasaire@ucsp.edu.pe>

- Doctor en Fisica, Universidad de Sao Paulo - USP, Brasil, 2007.

3. Fundamentación del curso

Física I es un curso que le permitirá al estudiante entender las leyes de física de macropartículas y micropartículas considerado desde un punto material hasta un sistemas de partículas; debiéndose tener en cuenta que los fenómenos aquí estudiados se relacionan a la física clásica: Cinemática, Dinámica, Trabajo y Energía; además se debe asociar que éstos problemas deben ser resueltos con algoritmos computacionales.

Poseer capacidad y habilidad en la interpretación de problemas clásicos con condiciones de frontera reales que contribuyen en la elaboración de soluciones eficientes y factibles en diferentes áreas de la Ciencia de la Computación.

4. Resumen

1. Vectores 2. 3. 4. 5. 6.

5. Objetivos Generales

- Conocer los principios básicos de los fenómenos que gobiernan la física clásica.
- Aplicar los principios básicos a situaciones específicas y poder asociarlos con situaciones reales.
- Analizar algunos de los fenómenos físicos así como su aplicación a situaciones reales.

6. Contribución a los resultados (Outcomes)

Esta disciplina contribuye al logro de los siguientes resultados de la carrera:

- a) Aplicar conocimientos de computación y de matemáticas apropiadas para la disciplina. (Familiarizarse)
- i) Utilizar técnicas y herramientas actuales necesarias para la práctica de la computación. (Familiarizarse)
- j) Aplicar la base matemática, principios de algoritmos y la teoría de la CS en el modelamiento y diseño de sistemas.
 (Usar)

7. Contenido

UNIDAD 1: Vectores (6)		
Competencias:		
Contenido	Objetivos Generales	
 Análisis dimensional. Vectores. Propiedades. Operaciones. Caso práctico: Estimación de fuerzas. 	 Entender y trabajar con las magnitudes físicas del SI.[Usar] Abstraer de la naturaleza los conceptos físicos rigurosos y representarlos en modelos vectoriales.[Usar] Entender y aplicar los conceptos vectoriales a problemas físicos reales.[Usar] 	
Lecturas: Burbano (2006), Resnik (2007), Serway (2009), Tipler (2009)		

UNIDAD 2: (6)		
Competencias:		
Contenido	Objetivos Generales	
 Primera y tercera Ley de Newton. Diagrama de cuerpo libre. Primera condición de equilibrio. Caso práctico: Estimación de la fuerza humana. Segunda condición de equilibrio. Torque. Casos prácticos: Aplicaciones en dispositivos mecánicos. Fricción. 	 Conocer los conceptos que rigen la primera Ley y tercera Ley de Newton. Conocer y aplicar los conceptos de la primera y segunda condición de equilibro. Capacidad para resolver problemas de casos prácticos. Entender el concepto de fricción y resolver problemas. 	
Lecturas: Burbano (2006), Resnik (2007), Serway (2009),	Tipler (2009)	

UNIDAD 3: (6)		
Competencias:		
Contenido	Objetivos Generales	
 Posición, Velocidad, Aceleración. Gráficas de movimiento. Casos prácticos: Representación gráfica de movimiento utilizando Excel. Movimiento circular. Velocidad angular y velocidad tangencial. Mecanismos rotativos. Caso práctico: Operación de la caja de cambios de un automóvil. 	 Poder determinar la posición, velocidad y aceleración de un cuerpo. Conocer el concepto de composición de movimientos y saberlo aplicar, en la descripción de un movimiento circular. Conocer el significado de las componentes tangencial y normal de la aceleración y saberlas calcular en un instante determinado. Utilizar excel para el procesamiento de datos experimentales. 	
Lecturas: Burbano (2006), Resnik (2007), Serway (2009), Tipler (2009)		

UNIDAD 4: (6) Competencias:		
 Segunda Ley de Newton. Fuerza y movimiento. Momento de inercia. 	 Aplicar las leyes de Newton en la solución de problemas. Describir las diversas interacciones por sus correspondientes fuerzas. Determinar el momento de inercia de un cuerpo usando un método dinámico 	
Lecturas: Burbano (2006), Resnik (2007), Serway (2009), Tipler (2009)		

UNIDAD 5: (6) Competencias:		
 Trabajo. Fuerzas constantes. Fuerzas variables. Potencia. Caso práctico: Estimación de la potencia de una planta hidroeléctrica. 	 Comprender el concepto de Trabajo. Comprender y aplicar el concepto de Potencia a la resolución de problemas. Resolver problemas. 	
Lecturas: Burbano (2006), Resnik (2007), Serway (2009), Tipler (2009)		

UNIDAD 6: (6)		
Competencias:		
Contenido	Objetivos Generales	
 Tipos de energía. Conservación de la energía. Dinámica de un sistema de partículas. Colisiones. 	 Conocer los tipos de energía que existen. Aplicar el principio de conservación de la energía mecánica a distintas situaciones, diferenciando aquellas en las que la energía total no se mantiene constante. Aplicar los principios de conservación del momento lineal y de la energía a un sistema aislado de dos o más partículas interactuantes. 	
Lecturas: Burbano (2006), Resnik (2007), Serway (2009), Tipler (2009)		

8. Metodología

El profesor del curso presentará clases teóricas de los temas señalados en el programa propiciando la intervención de los alumnos.

El profesor del curso presentará demostraciones para fundamentar clases teóricas.

El profesor y los alumnos realizarán prácticas

Los alumnos deberán asistir a clase habiendo leído lo que el profesor va a presentar. De esta manera se facilitará la comprensión y los estudiantes estarán en mejores condiciones de hacer consultas en clase.

9. Evaluar

Evaluación Continua 1 : 20 %

Examen parcial : 30%

Evaluación Continua 2 : 20~%

Examen final : 30 %

References

Burbano, S. (2006). Física General. Alfaomega.

Resnik R. y Halliday, D. (2007). Física. 5th. Vol. 1. Patria.

Serway R. A. y Jewett, J.W. (2009). Física para Ciencias e Ingeniería con Física Moderna. 7th. Vol. 1. Cengage Learning. Tipler P. y Mosca, G. (2009). Física para la ciencia y la tecnología. 7th. Vol. 1. Reverte.